# 超音波ポンプのモデル化と性能評価

長谷川 健,小山 大介,中村 健太郎,上羽 貞行 東京工業大学 精密工学研究所

## 1. Introduction

液中の超音波振動面に数10 µmの隙間を介して円管 を配置すると揚水する。著者らはこの現象を利用し た超音波ポンプをこれまでに検討している<sup>[1]</sup>。本報で は、ポンプ圧の増大化を図るため、スクイーズ膜理 論<sup>[2]</sup>に基づいて揚水機構をモデル化し、ポンプ圧のシ ミュレーションを行う。

#### 2. Modeling of the pump operation

超音波ポンプの概略図を Fig.1 の左側に示す。ボル ト締めランジュバン型振動子とストレートホーンを 接続し、水槽をホーンの節で固定する。アルミニウ ム円管を隙間を介してピストン振動面上に垂直に配 置する。ポンプ性能はポンプ圧 *P=pGh* で評価し、*p* は水の密度、*G* は重力加速度、*h* は揚水高さである。

揚水機構のモデルを Fig. 1 の左側に示す。円管の内 半径、外半径、隙間、振動面の振動振幅をそれぞれ r<sub>1</sub>、r<sub>2</sub>、g、uとする。隙間内に発生する音圧 p は式(1) で表される。

$$p = K \frac{\Delta V}{V}$$

(1)

ここで、Kは水の体積弾性率、 $\Delta V/V$ は振動による隙間の体積変化の割合である。

隙間内に発生する静圧を導出するため、水の体積 弾性率の非線形性を導入する。振動振幅が隙間と同 じオーダであるため、*K* が式(2)のように隙間の体積 変化の関数になると仮定する。式(2)を図示したもの を Fig. 2 に示す。

$$K = K_0 \frac{1}{1 - \frac{\Delta V}{V}} \tag{2}$$

モデルは軸対象であるので、*ΔVN* は式(3)で表される。

$$\frac{\Delta V}{V} = divu = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (ra_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial a_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial a_z}{\partial z}$$
$$= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (ra_r) - \frac{u}{g}$$
(3)

ここで、 $a_{\theta} = 0$ であり、 $\frac{\partial a_{z}}{\partial z} = -\frac{u}{g}$ となる。 $a_{r}$ の計算の複雑さを避けるため、式(3)が式(4)と表されると仮定する。



Fig. 1 Schematic view of the ultrasonic pump and model of the pump operation.



Fig. 2 Non-linear model of the elastic property of water.

$$\frac{\Delta V}{V} = \alpha \frac{u}{g} = \alpha \frac{u_0 \cos \omega t}{g}$$
(4)

ここで、αをスクイーズ膜係数と呼ぶこととし、 0<α≤1の範囲で与える。この係数αがスクイーズ膜効 果の強さを表す値である。

式(1)、(2)、(4)から式(5)を得る。

$$p = c^{2} \rho \frac{\alpha \cos \omega t}{\frac{g}{u_{0}} - \alpha \cos \omega t}$$
(5)

ここで、cは水の音速、 $\rho$ は水の密度である。音圧pを時間平均すると、静圧  $\bar{p}$ が得られ、式(6)となる。

$$\overline{p} = c^2 \rho \frac{1}{T} \int_0^T \frac{\alpha \cos \omega t}{\frac{g}{u_1} - \alpha \cos \omega t} dt = \frac{1}{2} c^2 \rho \frac{u_0^2}{g^2} \alpha^2$$
(6)

次に、円管内の静圧を導出するために静圧を変成 する。Fig.1に示すように、 $\bar{p}_1$ 、 $\bar{p}_2$ 、 $\bar{p}_3$ 、 $A_1$ 、 $A_2$ 、 $A_3$ を それぞれ隙間の内壁面の静圧、外壁面の静圧、円管 の静圧、隙間の内壁面の面積、外壁面の面積、半径  $r_1$ の円面積とする。この  $\bar{p}_3$ が所望の静圧であり、ポンプ圧の計算値を示す。

隙間の壁面積の比から、 $\bar{p}_1 \ge \bar{p}_2$ が式(7)になると仮定する。

$$\overline{p}_{1} = \frac{A_{1}}{A_{1} + A_{2}} \overline{p} = \frac{r_{1}}{r_{1} + r_{2}} \overline{p}$$

$$\overline{p}_{2} = \frac{A_{2}}{A_{1} + A_{2}} \overline{p} = \frac{r_{2}}{r_{1} + r_{2}} \overline{p}$$
(7)

隙間の内壁面に発生する力と円管内に発生する力 が釣り合うと仮定すると、式(8)を得る。

$$\overline{p}_1 \times A_1 = \overline{p}_3 \times A_3 \tag{8}$$

式(6)、(7)、(8)から式(9)を得る。  

$$\overline{p}_3 = \frac{1}{r_1 + r_2} c^2 \rho \frac{u_0^2}{g} \alpha^2$$
(9)

ポンプ圧 P<sub>3</sub> は隙間の-1 乗に、振動振幅の 2 乗に、 外径と内径の和の-1 乗に比例することがわかる。

## 3. Comparison of simulated pressure with experimental pressure

シミュレーションの有効性を検証するため、ポン プ圧の実験値と計算値を比較検討する。ポンプ圧の 実験値はFig.1に示す実験系で測定する。円管の外径、 内径、水の音速、水の密度をそれぞれ 5.0 mm、3.5 mm、 1483 m/s、998 kg/m<sup>3</sup>とする。Figure 3 に隙間を変えた ときのポンプ圧を示す。駆動周波数を18 kHz、振動 振幅を3.5 µm0 とする。ポンプ圧の実験値と計算値の 傾向は隙間が限定された範囲で一致し、仮にスクイ ーズ膜係数αを 0.2 とすると、絶対値も一致する。 Figure 4 に振動振幅を変えたときのポンプ圧を示す。 隙間を10 µm とする。ポンプ圧の実験値と計算値の 傾向は振動振幅が限定された範囲で一致し、スクイ ーズ膜係数αを 0.15~0.2 とすると、絶対値も一致す る。Figure 5 に円管の外径を変えたときのポンプ圧 を示す。内径を3.5mm一定、隙間を10µm、振動振 幅を3.5 µm0 とする。ポンプ圧の実験値と計算値は右 肩下がりの傾向は一致するが、実験値が外径 5.0 mm 以下で低減する傾向を計算値は表現できていない。 Figure 6 に駆動周波数を変えたときのポンプ圧を示 す。共振周波数が18、38、83 kHz である3種のラン ジュバン型振動子を用意する。隙間を10 µm とする。 係数αには、ポンプ圧の実験値の近似直線と計算値が 一致するときの値を代入する。周波数が高くなるほ ど係数αも増大し、スクイーズ膜効果が増大する。

### 4. Conclusions

ポンプ圧を増大するため、スクイーズ膜理論に基 づき揚水機構をモデル化し、円管内のポンプ圧を導 出した。モデルの有効性を検証するため、ポンプ圧 の実験値と計算値を比較検討した。その結果、ポン プ圧の実験値と計算値の傾向が限定された範囲で一 致することを明らかにし、シミュレーションの有効 性を示した。

# References

- T. Hasegawa, J. Friend, K. Nakamura and S. Ueha: Jpn. J. Appl. Phys. 44 (2005) 4658.
- 2. K. Ono: Journal of Japan Society of Lubrication Engineers **18** (1973) 773.







Fig. 4 Pressure as a function of the amplitude.



Fig. 5 Pressure as a function of the outer diameter of pipe.



Fig. 6 Pressure as a function of the amplitude for three different driving frequencies.